

6.10 Теорија сличности

- Теорија сличности омогућава испитивања на моделима (не на реалном објекту од интереса) и примену тих резултата испитивања на реални објекат.
- За примену теорије сличности неопходно је обезбедити:

1. ГЕОМЕТРИЈСКУ СЛИЧНОСТ

- Димензије објекта и модела, као и димензије струјног простора пропорционалне су у сва три правца ($L/L_m = x/x_m = y/y_m = z/z_m = k_L$); свака тачка објекта има одговарајућу тачку на моделу (хомологе тачке);

2. КИНЕМАТИЧКУ СЛИЧНОСТ

- Хомологи флуидни делићи налазе се у хомологим тачкама у хомологим тренуцима времена ($t/t_m = k_t$, где су t и t_m карактеристични временски интервали на моделу и објекту $U/U_m = u/u_m = v/v_m = w/w_m = k_U$)

3. ДИНАМИЧКУ СЛИЧНОСТ

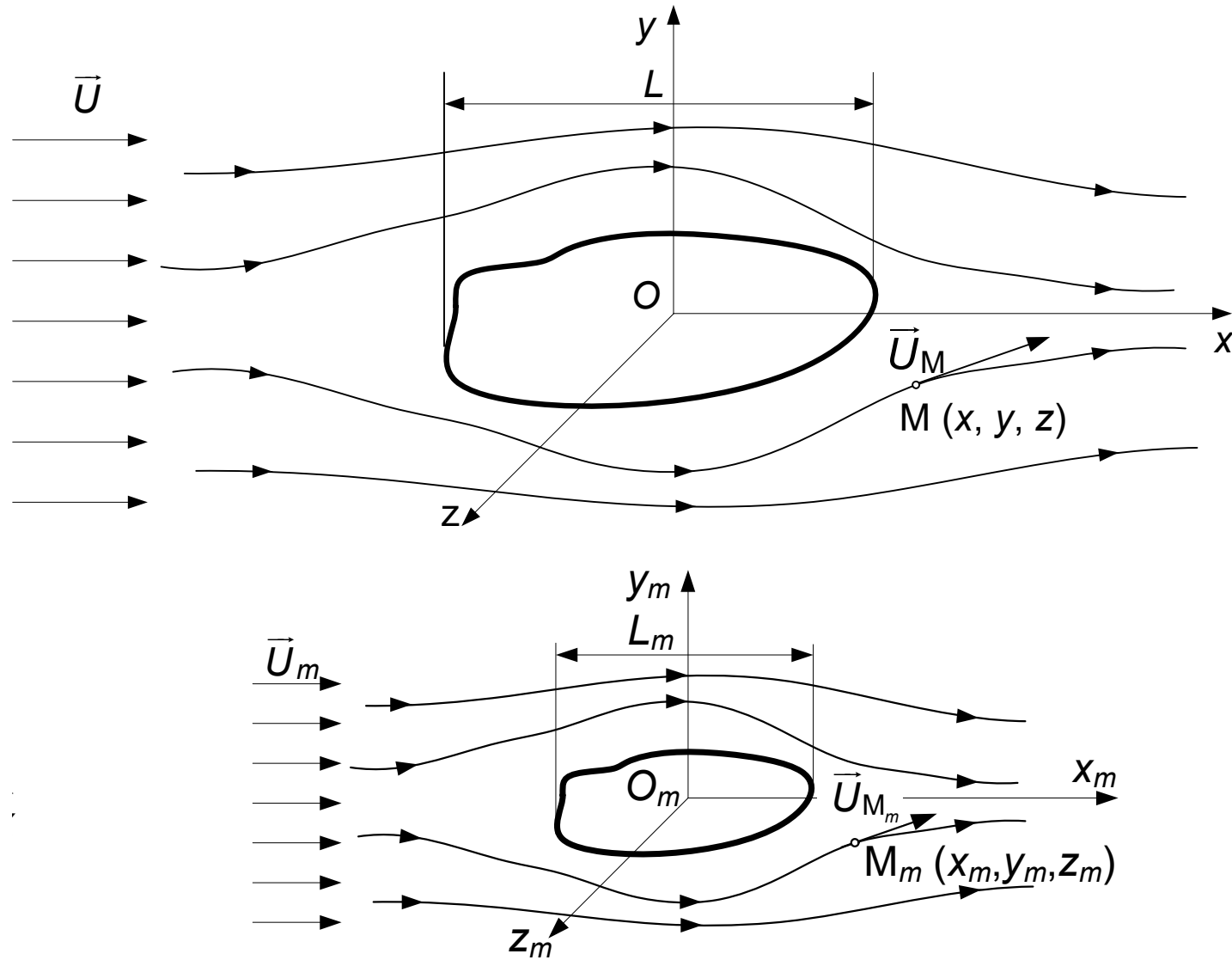
- Односи између сила на моделу и објекту су исти. Струјање на моделу и објекту описано је истим бездимензијским једначинама. У овим једначинама се јављају карактеристични бездимензијски бројеви чија једнакост обезбеђује динамичку сличност.

М
О
Д
Е
Л
А

И

О
Б
Ј
Е
К
Т
А

Геометријска, кинематичка и динамичка сличност



- **Навије-Стоксова једначина у векторском облику**

$$\frac{D\vec{U}}{Dt} = \vec{f} - \frac{1}{\rho} \text{grad} p + \nu \Delta \vec{U} + \frac{1}{3} \nu \text{grad}(\text{div} \vec{U})$$

може се написати у **индексној нотацији**:

$$\underbrace{\rho \frac{\partial u_i}{\partial t}}_{\text{I}} + \underbrace{\rho u_j \frac{\partial u_i}{\partial x_j}}_{\text{II}} = \underbrace{\rho f_i}_{\text{III}} - \underbrace{\frac{\partial p}{\partial x_i}}_{\text{IV}} + \underbrace{\eta \frac{\partial^2 u_i}{\partial x_j^2} + \frac{1}{3} \eta \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial u_j}{\partial x_j}}_{\text{V}}$$

инерцијална сила (локални део) инерцијална сила (конвективни део) масена сила сила притиска вискозна сила

- Једначина се своди се на **бездимензијски облик** увођењем **референтних вредности (размера)** за све величине: **брзину U_r , време T_r , дужину L_r , притисак p_r , масену силу f_r и густину ρ_r .**
- Све величине се свде на **бездимензијски облик** дељењем са **референтним вредностима**:

$$\tilde{u}_i = \frac{u_i}{U_r}, \quad \tilde{t} = \frac{t}{T_r}, \quad \tilde{x}_i = \frac{x_i}{L_r}, \quad \tilde{p} = \frac{p}{p_r}, \quad \tilde{F} = \frac{F}{F_r}, \quad \tilde{\rho} = \frac{\rho}{\rho_r}.$$

- **Навије-Стоксова једначина у бездимензијском облику гласи:**

$$\frac{\rho_r U_r}{t_r} \underbrace{\tilde{\rho} \frac{\partial \tilde{u}_i}{\partial \tilde{t}}}_I + \frac{\rho_r U_r^2}{L_r} \underbrace{\tilde{\rho} \tilde{u}_j \frac{\partial \tilde{u}_i}{\partial \tilde{x}_j}}_{II} = \rho_r f_r \underbrace{\tilde{\rho} \tilde{f}_i}_{III} - \frac{p_r}{L_r} \underbrace{\frac{\partial \tilde{p}}{\partial \tilde{x}_i}}_{IV} + \frac{\eta_r U_r}{L_r^2} \underbrace{\left(\tilde{\eta} \frac{\partial^2 \tilde{u}_i}{\partial \tilde{x}_j^2} + \frac{1}{3} \tilde{\eta} \frac{\partial}{\partial \tilde{x}_i} \frac{\partial \tilde{u}_j}{\partial \tilde{x}_j} \right)}_V$$

инерцијална сила (локални део)
инерцијална сила (конвективни део)
масена сила
сила притиска
вискозна сила

- Када се претходна једначина подели коефицијентом који се налази уз бездимензијски конвективни део инерцијалне силе $\rho_r U_r^2 / L_r$ уз сваку силу јави се карактеристичан бездимензијски број:

$$\frac{L_r}{t_r U_r} \underbrace{\tilde{\rho} \frac{\partial \tilde{u}_i}{\partial \tilde{t}}}_I + \underbrace{\tilde{\rho} \tilde{u}_j \frac{\partial \tilde{u}_i}{\partial \tilde{x}_j}}_{II} = \frac{f_r L_r}{U_r^2} \underbrace{\tilde{\rho} \tilde{f}_i}_{III} - \frac{p_r}{\rho_r U_r^2} \underbrace{\frac{\partial \tilde{p}}{\partial \tilde{x}_i}}_{IV} + \frac{\eta_r}{L_r U_r \rho_r} \underbrace{\left(\tilde{\eta} \frac{\partial^2 \tilde{u}_i}{\partial \tilde{x}_j^2} + \frac{1}{3} \tilde{\eta} \frac{\partial}{\partial \tilde{x}_i} \frac{\partial \tilde{u}_j}{\partial \tilde{x}_j} \right)}_V$$

St инерцијална сила (локални део)
инерцијална сила (конвективни део)
 $\frac{1}{Fr}$ масена сила
 Eu сила притиска
 $\frac{1}{Re}$ вискозна сила

1. Струхалов број St

$St = L_r / (t_r U_r) =$ локални део инерцијалне силе / конвективни део инерцијалне силе;

Струхалов број је значајан код **нестационарних струјања** ($St \ll 1$ код стационарног струјања)

2. Фрудов број Fr

$Fr = U_r^2 / (gL_r)$ = конвективни део инерцијалне силе / масена сила (Земљине теже);

Ако је мала вредност Фрудовог броја масене силе се морају узети у обзир. Пример су струјања са слободном површи, у рекама, језерима, каналима, морима, при анализи кретања таласа на води, пловних облеката...

3. Ојлеров број Eu

$Eu = p_r / (\rho_r U_r^2)$ = сила притиска / конвективни део инерцијалне силе;

Ојлеров број је значајан када се при струјању притисне силе не могу занемарити. Када се ради о стишљивом струјању уместо Ојлеровог јавља се **Махов број**:

$Eu = \kappa p / (\kappa \rho U^2) = 1 / \kappa Ma^2$

4. Рејнолдсов број Re

$Re = U_r L_r \rho_r / \eta_r$ = конвективни део инерцијалне силе / вискозне силе.

Када је Рејнолдсов број мали утицај вискозних сила је доминантан у односу на инерцијалне и обрнуто.

- У општем случају **није могуће задовољити једнакост свих бездимензијских бројева на објекту и моделу**, већ је **довољно обезбедити једнакост оних који су од значаја у одговарајућем случају.**

2. **Пример** Одредити у каквом односу треба да буду брзина и кинематска вискозност флуида који се користе у експерименту како би се обезбедила **једнакост Фрудових и Рејнолдсових бројева** на објекту (брод) и моделу. Однос карактеристичне дужине брода и испитиваног модела је $L / L_m = 10$. Из једнакости **Фрудових бројева** објекта и модела добија се:

$$\frac{U^2}{gL} = \frac{U_m^2}{gL_m} \Rightarrow \frac{U^2}{U_m^2} = \frac{L}{L_m} = 10 \Rightarrow \frac{U}{U_m} = \sqrt{\frac{L}{L_m}} = \sqrt{10}$$

Из једнакости **Рејнолдсових бројева** објекта и модела добија се:

$$\frac{LU}{\nu} = \frac{L_m U_m}{\nu_m} \Rightarrow \frac{\nu}{\nu_m} = \frac{LU}{L_m U_m} = 10\sqrt{10}$$

- **Закључак** Скоро је немогуће обезбедити флуид вискозности $10\sqrt{10}$ пута мање од воде по којој плови брод (објекат). Следи да је некада компликовано обезбедити и једнакост само два бездимензијска фактора.
- **У сваком случају треба водити рачуна при изабору бездимензијских бројева чија једнакост омогућава успешно извођење и анализу резултата експеримента.**

6.11 Димензијска анализа

- **Димензијска анализа** је веома значајна при **планирању, припреми и анализи резултата експеримента**, јер **скраћује време** потребно да се добију резултати, чиме се **смањују трошкови експеримента**.
- **Циљ димензијске анализе је да:**
 - 1. групише физичке величине** које утичу на разматрани физички феномен (проблем, процес) у мањи број **бездимензијских величина** које га потпуно дефинишу;
 - 2. укаже на потенцијални закон** анализираног **физичког феномена**;
 - 3. омогући** да се аналитички или експериментално добијени резултати **систематизују** и представе **концизно**.
- Осим у **механици флуида** и **физици** уопште, примењује се у **биологији, друштвеним, економским наукама...**

Ваши-Бакингемова или π теорема

- **Физички феномен** који зависи од n физичких величина

$$F(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0$$

могуће је помоћу димензијске анализе дефинисати помоћу m бездимензијских величина

$$\Phi(\pi_1, \pi_2, \dots, \pi_m) = 0, \quad n - m = p$$

где је p број прамера тј. број основних димензија којима се описују све величине које утичу на посматрани феномен.

- Како се у механици флуида све величине описују преко 4 основне димензије (L -за дужину, T–за време, M-за масу, θ -за температуру), број прамера је у општем случају $p=4$. Ако је струјање изотермско, димензија за температуру θ није потребна, па је $p=3$.

	Основне величине	Јединица у СИ	Димензија	
изотермски проблеми $p=3$	Дужина (l)	m	L	кинематика $p=2$
	Време (t)	s	T	
	Маса (m)	kg	M	
	Температура (T)	K	θ	

• Процедура

1. **Одабрати величине** x_1, x_2, \dots, x_n које одређују разматрану физичку појаву.
2. Изабрати **p независних величина** x_1, x_2, \dots, x_p преко којих ће се изразити преостале величине из скупа свих величина x_1, x_2, \dots, x_n које одређују разматрану физичку појаву.
 - Величине x_1, x_2, \dots, x_p су **међусобно независне** ако се **димензија било које величине** из тог скупа **не може изразити преко димензија преосталих величина** у том скупу (нпр. маса, убрзање и сила не могу формирати ових p величина јер су димензије за силу ML/T^2 , масу M и убрзање L/T^2 , па се свака величина од ове три може изразити помоћу преостале две величине).
 - Скуп независних величина x_1, x_2, \dots, x_p је димензијски независан ако је производ $x_1^{a_1} \cdot x_2^{a_2} \cdot \dots \cdot x_p^{a_p}$ бездимензијски само за $a_1 = a_2 = \dots = a_p = 0$.
3. Изразити све преостале величине из скупа x_1, x_2, \dots, x_n величина које одређују разматрану физичку појаву преко изабраних p независних величина. Тако се добија $m = n - p$ бездимензијских величина $\pi_1, \pi_2, \dots, \pi_m$ које описују ту физичку појаву.

- Пример Димензијском анализом одредити тангенцијални напон на зиду цеви при стационарном струјању вискозне течности. Претпоставити да напон τ_w зависи од пречника цеви D , густине ρ и динамичке вискозности флуида η , брзине флуида U и висине неравнина на зиду цеви δ .

1. Како се претпоставља да је $\tau_w = \varphi(D, \rho, \eta, U, \delta)$, једначину је могуће написати у имплицитном облику:

$$F(\tau_w, D, \rho, \eta, U, \delta) = 0, \quad (n=6)$$

Димензије одабраних величина су:

$$[\tau_w] = \frac{M}{T^2 L}, \quad [D] = L, \quad [\rho] = \frac{M}{L^3},$$

$$[\eta] = \frac{M}{L T}, \quad [U] = \frac{L}{T}, \quad [\delta] = L.$$

2. Број прамера преко којих ће се изразити све остале величине је $p=3$. Има више могућности за избор три независне величине преко којих ће се изразити све остале величине. Овде ће се узети пречник цеви, густина ρ и брзина флуида U . Преко ове три биће изражене преостале величине. Тако ће разматрана појава бити изражена преко $m=3$ уместо $n=6$ величина.

3. Физичка појава биће описана се три величине уместо првобитних 6:

a) $\pi_{\tau_w} = D^x \rho^y U^z \tau_w$

$$M^0 L^0 T^0 = L^x (ML^{-3})^y (LT^{-1})^z ML^{-1} T^{-2}$$

$$\left. \begin{array}{l} 0 = y + 1 \\ 0 = x - 3y + z - 1 \\ 0 = -z - 2 \end{array} \right\} \Rightarrow y = -1, z = -2, x = 0 \Rightarrow \pi_{\tau_w} = \frac{1}{\rho U^2} \tau_w$$

b) $\pi_{\eta} = D^x \rho^y U^z \eta$

$$M^0 L^0 T^0 = L^x (ML^{-3})^y (LT^{-1})^z ML^{-1} T^{-1}$$

$$\left. \begin{array}{l} 0 = y + 1 \\ 0 = x - 3y + z - 1 \\ 0 = -z - 1 \end{array} \right\} \Rightarrow y = -1, z = -1, x = -1 \Rightarrow \pi_{\eta} = \frac{\eta}{\rho U D} = \frac{1}{Re}$$

c) $\pi_{\delta} = D^x \rho^y U^z \delta$

$$M^0 L^0 T^0 = L^x (ML^{-3})^y (LT^{-1})^z L$$

$$\left. \begin{array}{l} 0 = y \\ 0 = x - 3y + z + 1 \\ 0 = -z \end{array} \right\} \Rightarrow y = 0, z = 0, x = -1 \Rightarrow \pi_{\delta} = \frac{\delta}{D}$$

3. Нова функција која описује разматрану физичку појаву биће:

$$\Phi(\pi_{\tau_w}, \pi_{\eta}, \pi_{\delta}) = 0 \Rightarrow \Phi\left(\frac{1}{\rho U^2} \tau_w, \frac{1}{\text{Re}}, k\right) = 0$$

Тако се димензијском анализом добија израз за тангенцијални напон:

$$\tau_w = \underbrace{f(\text{Re}, k)}_{f\text{-фактор трења}} \frac{\rho U^2}{2}$$

на основу ког се одређује губитак услед трења на праволинијским деоницама ($Y_\lambda = \underbrace{\lambda}_{4f} \frac{l}{D} \frac{U^2}{2}$).

- **Пример** Како просечна брзина флуида у близини зида при турбулентном струјању зависи од тангенцијалног напона, кинематске вискозности, густине и удаљења од зида $\bar{u} = f(\tau_w, \nu, \rho, y)$ применом димензијске анализе показати се да се ова физичка појава може описати преко мањег броја бездимензијских величине. Одредити те бездимензијске величине.